ROBOTIQUE
YASKAWA BAIE YRC1000
INFORM NIVEAU B PROGRAMMATION

PUBLIC CONCERNE
Techniciens et ingénieurs

OBJECTIFS
- Déplacer le robot en mode manuel en toute sécurité.
- Acquérir la maitrise du langage INFORM et son environnement.
- Créer un nouveau repère utilisateur et repère outil.
- Créer une trajectoire complexe, de l'exécuter dans les différents modes de marche et de la modifier.
- Créer un programme évolué.
- Effectuer une sauvegarde et une restauration.
- Visualiser et modifier les entrées-sorties du robot.

PRÉREQUIS
Connaître les bases de l'automatisme

OUTILS ET MOYENS
- **Moyens techniques :**
  - Une documentation par stagiaire.
  - PC, vidéoprojecteur,
- **Moyens humains :**
  - Formateur expérimenté
- **Moyens pédagogiques :**
  - Un robot YASKAWA et sa baie YRC1000

MODALITE D'EVALUATION
- Grille de positionnement
- Evaluation à chaud

VALIDATION
Certificat de réalisation

MODALITES DE FORMATION
Présentiel

DELAI D'ACCES
- Inter : selon le calendrier annuel
- Intra : à définir conjointement

TARIF
Nous consulter

www.avenirformation.com

Nos formations sont accessibles aux personnes à mobilité réduite et aux personnes en situation de handicap. Chaque situation de handicap étant unique, il nous est nécessaire d'être informés de la participation d'une personne en situation de handicap à l'une de nos formations, dès son inscription afin de nous permettre de confirmer ensemble les possibilités d'accueil et d'organiser au mieux sa participation dans les meilleures conditions, en accord avec la personne et son employeur.

ROB_YAS_NIVB_YRC1000

Durée de la formation : 35h

PROGRAMME DE FORMATION

- **Sécurité**
  - Sécurité de l'installation
  - Sécurité du personnel
  - Sécurité utilisateur du Teach Box
- **Description du matériel**
  - Description de l'unité mécanique
  - Description de la baie YRC1000
  - Description du Teach Box
- **Déplacement manuel**
  - Pilotage manuel du robot suivant les différents modes de déplacements (articulaire et cartésien)
  - Position du robot dans l'espace
- **Gestions des repères**
  - Création / Modification d'un repère outil
  - Création / Modification d'un repère utilisateur
- **Utilisation des entrées-sorties**
  - Visualisation des E/S
  - Pilotage des sorties
- **Création/Édition de programmes INFORM**
  - Création d'un programme
  - Test d'un programme
  - Gestion des sous programmes
  - Instructions du langage INFORM
- **Utilisation des variables**
- **Multitâche**
- **Configuration des interférences cubiques**
- **Interface IF PANEL**
- **Accès / configuration IF PANEL**
- **Introduction au LADDER**
- **Gestion des fichiers**
  - Organisation de la mémoire YASKAWA
  - Types de sauvegardes
  - Restauration des sauvegardes
- **Fonctions avancées**
  - Gestion des charges
  - Décalage de trajectoire (3D et parallèle)
- **Messages d'erreurs**
  - Visualisation et description des alarmes

Agence d'Angers	Agence de Douai	Agence de Lyon	Agence de Mulhouse	Agence de Rouen
Tél 02 41 35 00 35	Tél 03 27 95 89 04 / 05	Tél 04 37 49 66 66	Tél 03 89 45 26 26	Tél 02 32 19 03 00
angers@avenirformation.com	douai@avenirformation.com	lyon@avenirformation.com	mulhouse@avenirformation.com	rouen@avenirformation.com

Crée le : 01/07/2019 - Actualisé le : 29/07/2024