

ROBOT STAUBLI CONTRÔLEURS ROBOTS CS9 EXPLOITATION & MAINTENANCE

PUBLIC CONCERNE

Régleurs et techniciens de maintenance

OBJECTIFS

- Etre capable d'utiliser et naviguer dans les menus du boîtier manuel.
- Etre capable de déplacer le robot en mode manuel en toute sécurité.
- Etre capable de créer une trajectoire complexe, de l'exécuter dans les différents modes de marche, de la modifier.
- Etre capable d'effectuer une sauvegarde et une restauration et de visualiser les entrées-sorties du robot.
- Connaître les différents éléments du contrôleur CS9 et être capable d'analyser et de trouver l'origine d'une panne.
- Etre capable de remplacer un organe défectueux et d'utiliser les schémas électriques du contrôleur CS9.
- Etre capable de réaliser un recalage suite au changement d'un élément mécanique.

PRÉREQUIS

Expérience en manipulation de machines industrielles

OUTILS ET MOYENS

- **Moyens techniques :**
 - Une documentation par stagiaire.
 - PC, vidéoprojecteur
- **Moyens humains :**
 - Formateur expérimenté
- **Moyens pédagogiques :**
 - Robot STAUBLI Contrôleur CS9
 - Logiciel de communication

MODALITE D'EVALUATION

- Grille de positionnement
- Evaluation à chaud

VALIDATION

Certificat de réalisation

MODALITES DE FORMATION

Présentiel

DELAI D'ACCES

- Inter : selon le calendrier annuel
- Intra : à définir conjointement

TARIF


Nous consulter

www.avenirformation.com

 Durée de la formation : 35h

PROGRAMME DE FORMATION

- **SECURITE**
 - Sécurité du personnel
 - Sécurité sur l'installation
 - Organes de sécurité
 - Consignes de sécurité
- **DESCRIPTION GENERALE**
 - Structure générale du robot
 - La gamme contrôleurs CS9
 - Le robot
 - Le boîtier de commande manuelle SP2
- **DEPLACEMENT MANUEL**
 - Les différents types de déplacement
 - Les référentiels (Tool, Frame)
 - Sélection du mode de marche manuel
 - Sélection du type de déplacement
- **GESTION DES PROGRAMMES**
 - Le mode programmation
 - Exécution d'une application en mode manuel
 - Procédures de lancement en mode automatique
 - Visualisation de l'état d'une application
- **LES TRAJECTOIRES**
 - Les différentes instructions de mouvement
 - Création et modification d'une trajectoire
 - Modifications des positions
- **GESTIONS DES ENTREES/SORTIES DIGITALES**
 - Etat des entrées / sorties
- **TOPOLOGIE DE LA BAIE**
 - Désignation et implantation des différents composants de la baie CS9
 - Etude des schémas électriques
 - Etude de la chaîne de sécurité
- **LES ELEMENTS DE DIAGNOSTIC**
 - Signification des messages envoyés par le système
 - Historique des événements
 - Etat des différentes leds
- **REPLACEMENT DES DIFFERENTS ORGANES**
 - Précautions à prendre
 - Procédures de remplacement
 - Matériel nécessaire
- **GESTION DES MEMOIRES**
 - Synoptique des mémoires
 - Sauvegarde et restauration d'une application
 - Sauvegarde complète d'une baie SC9
 - Restauration complète d'une baie SC9
 - Utilisation du logiciel FTP Surfeur
 - Boot sur clef USB
- **CALIBRATION**
 - Création des références Bras et Cellules
 - Vérification de la position de calibration
 - Recalage d'un axe
- **ANNEXES**
 - Travaux de maintenance préventive annuelle
 - Désactivation du freinage dynamique

 Nos formations sont accessibles aux personnes à mobilité réduite et aux personnes en situation de handicap. Chaque situation de handicap étant unique, il nous est nécessaire d'être informés de la participation d'une personne en situation de handicap à l'une de nos formations, dès son inscription afin de nous permettre de confirmer ensemble les possibilités d'accueil et d'organiser au mieux sa participation dans les meilleures conditions, en accord avec la personne et son employeur.

Agence d'Angers

Tél 02 41 35 00 35

angers@avenirformation.com

Agence de Douai

Tél 03 27 95 89 04 / 05

douai@avenirformation.com

Agence de Lyon

Tél 04 37 49 66 66

lyon@avenirformation.com

Agence de Mulhouse

Tél 03 89 45 26 26

mulhouse@avenirformation.com

Agence de Rouen

Tél 02 32 19 03 00

rouen@avenirformation.com