

Durée : 5 jours

Objectifs :

- Etre capable d'intégrer un robot dans une application donnée.
- Etre capable de développer un programme pour une application donnée.

Public concerné / pré requis

- Personne ayant de bonnes connaissances sur les robots ou ayant suivi le stage Exploitation.

Moyens pédagogiques :

- Un robot polyarticulé multi- fonctions série RV.
- Un contrôleur de robot CR.
- Une Teaching Box.
- Un simulateur d'entrées/sorties.
- Un PC ordinateur comprenant le logiciel COSIROP et RT ToolBox.

Documentations :

- MITR004

Programme :

Rappels de sécurité

Introduction

- Le langage MELFA BASIC 4
- Spécifications détaillées
- Exercices d'application

Les variables

- Les différents types de variable
- Déclaration d'une variable globale utilisateur
- Exercices d'application

Fonctions et expressions

Contrôle du déroulement du programme

Les référentiels robot

- Les référentiels utilisés en robotique
- Le référentiel outil
- Le référentiel base
- Exercices d'application

Communication

- Les entrées-sorties
- La liaison série
- CC-Link et Profibus
- Ethernet
- Exercices d'application

Multitâche

- Introduction
- Les instructions
- Les paramètres

Interruption

- Définition
- Exercices d'application

Détection de collision

- Définition
- Les paramètres
- Les fonctions
- Exercices d'application

La fonction de compliance

- Définition
- Exercices d'application

