

MODULE SERVO 1746-HSRV

ALB_SERVO_SLC

Durée : 3 jours

Objectifs :

- Etre capable de mettre en œuvre le module SERVO 1746-HSRV et d'assurer la maintenance d'un asservissement, piloté par cette carte d'axe.

Public concerné / pré-requis

- Techniciens connaissant le langage de programmation et amenés à mettre en œuvre, un process équipé d'un module Servo Allen Bradley.

Moyens pédagogiques :

- Automate programmable : SLC500.
- PC équipés du logiciel : RSLOGIX500.
- Module SERVO 1746-HSRV.
- Bancs de simulation équipés d'un ensemble de variateur moteur axe.

Documentations :

- ALB200
- ALB201

Programme :

Principe d'un asservissement de position

- Fonctionnement en boucle fermée

Terminologie associée aux asservissements

- Résolution capteur
- Ecart de poursuite
- Fenêtre d'arrêt
- Position, vitesse et accélération

Présentation du matériel

- Adressage de la carte
- Câblage des consignes et des capteurs de mesure
- Utilisation des entrées / sorties

Paramètres machines

- Paramètres liés au capteur incrémental ou absolu (nombre de points par tour codeur...)
- Paramètres liés à la régulation (gain, accélération...)

Communication CPU – Module 1746-HSRV

- Zone d'interface par mot d'E/S
- Programmation Ladder

Gestion des déplacements

- Programmation des blocs de déplacement

Diagnostic

- Leds de défauts et de fonctionnement
- Mots d'état de messages d'erreurs